

Delphi、Lazarusにて 強引な手法でシリアル通信を行う

前回までの動画は、Windows10の環境上で Delphi 10.4、Lazarusに関する比較的初心者向けの内容でした。前回で Delphi 10.4、Lazarusの動画は 終わろうと思っていました。

が、その前に どうしても 一つ実現したいと思う事が ありました。それは、Delphi、Lazarusにて シリアル通信を 行う事です。何故かといふと、この YouTube チャンネルでは、組み込みマイコンを中心とする電子工作が メインテーマになっています。で、特にローエンド、ミドルレンジのマイコンと、パソコン間で データ通信を行うとすれば、シリアル通信が、定番です。

しかし、Delphi 10.4、Lazarusに関しては、シリアル通信の機能をサポートするライブラリは、標準では 付いていません。初心者には、難しい内容になりますが、よろしければ 見て下さい。

ということで、どうにかして、Windows10の環境上の Delphi 10.4、Lazarusにて、シリアル通信を行える環境を用意出来ないかと、いろいろ検討しました。

昔、1999年頃 Delphi5 にて、使用出来る RS 232C 通信コンポーネントを作られた N.N さんという方がおられて、CQ出版社の トランジスタ技術か Interface どちらか忘れましたが、付録の CD-ROM に、シリアル通信を含む FA 用途の ビジュアルコンポーネントのソース等を公開しておられました。

私は WinXP の古いノートPCを、今もスタンダードで使用していますが、このPCに、上記シリアル通信コンポーネントを含めた Delphi5 を インストールしています。動画で Delphi5 の rs232c コンポーネントを ちょっと お見せします。

Delphi、Lazarusにて どのようにシリアル通信を実現するか

N.Nさんが 作られた Delphi5用の rs232cコンポーネントですが、どのように Delphi 10.4、Lazarusで、使用できるか、3通りの方法を考えました。

- ① まず、一番正当なやり方で、rs232cコンポーネントのソースを Delphi 10.4に持って行き、ビジュアルコンポーネントとして登録する事が、考えられます。実際にやってみましたが、コンポーネント用の基底クラスの構造が、全面的に変わっているようで、互換性が、無いです。エラーが、滝のように出ます。移植は、無理と判断しました。
- ② Delphi5のコンポーネント部分を DLL化して Delphi 10.4から DLL呼び出して、シリアル通信は、出来ないか。？

これも、やる前から無理だろうな。という予測がありました。DLLは、実行時に連結するダイナミックライブラリです。中身は、通常 フック関数等のAPI関数等を呼び出す用途で使用されます。DLLの中身の関数は基本 静的な関数です。コンポーネントライブラリは、動的に Objectを生成して動かすものですし、特に rs232cコンポーネントは、内部で 送信、受信のループ処理に マルチスレッドを使用しています。DLLの中でマルチスレッドの処理を行うのは、無理と判断しました。

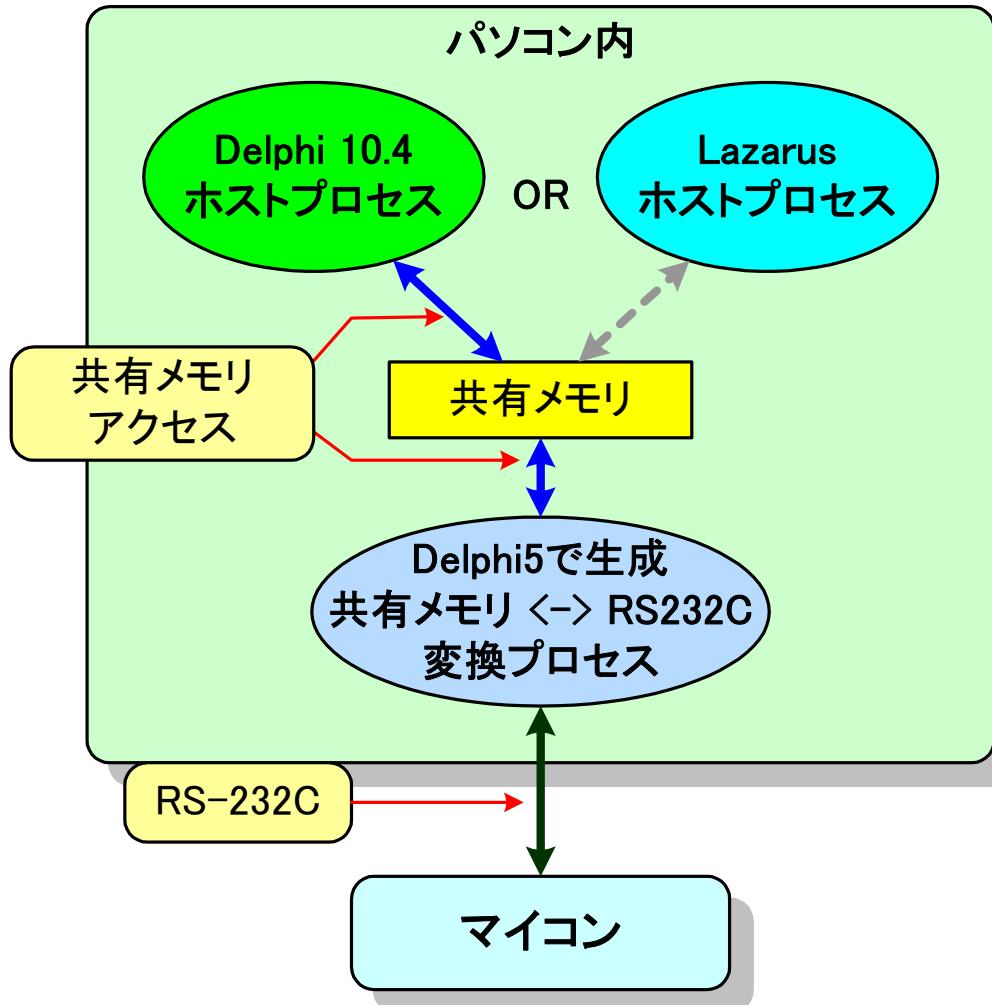
- ③ Delphi5側で、rs232cコンポーネントを アクセスするプログラムを作成し、プロセス間通信で、Delphi 10.4のアプリと データのやり取りを行わせるというやり方です。結果から いうと この方法は何とか成功しました。

③の プロセス間通信とは、どのようなやり方なのか？

③ プロセス間通信とは、2つのプロセス間（プロセスとは、実行プログラムが、動いている状態を示す。）で、通信を行う事です。具体的な方法として、**パイプ**、**セマフォ**、**共有メモリ**、**ソケット通信**があります。今回は、アクセスが簡単な **共有メモリ**でプロセス間通信を実現しました。

右の図で、上にある楕円で、左側が Delphi 10.4 ホストプロセスと書いてますが、RS-232C を使ってマイコンと通信したい というアプリです。Lazarusでも 共有メモリをアクセスできましたので、Lazarusでも同様の事が出来ます。

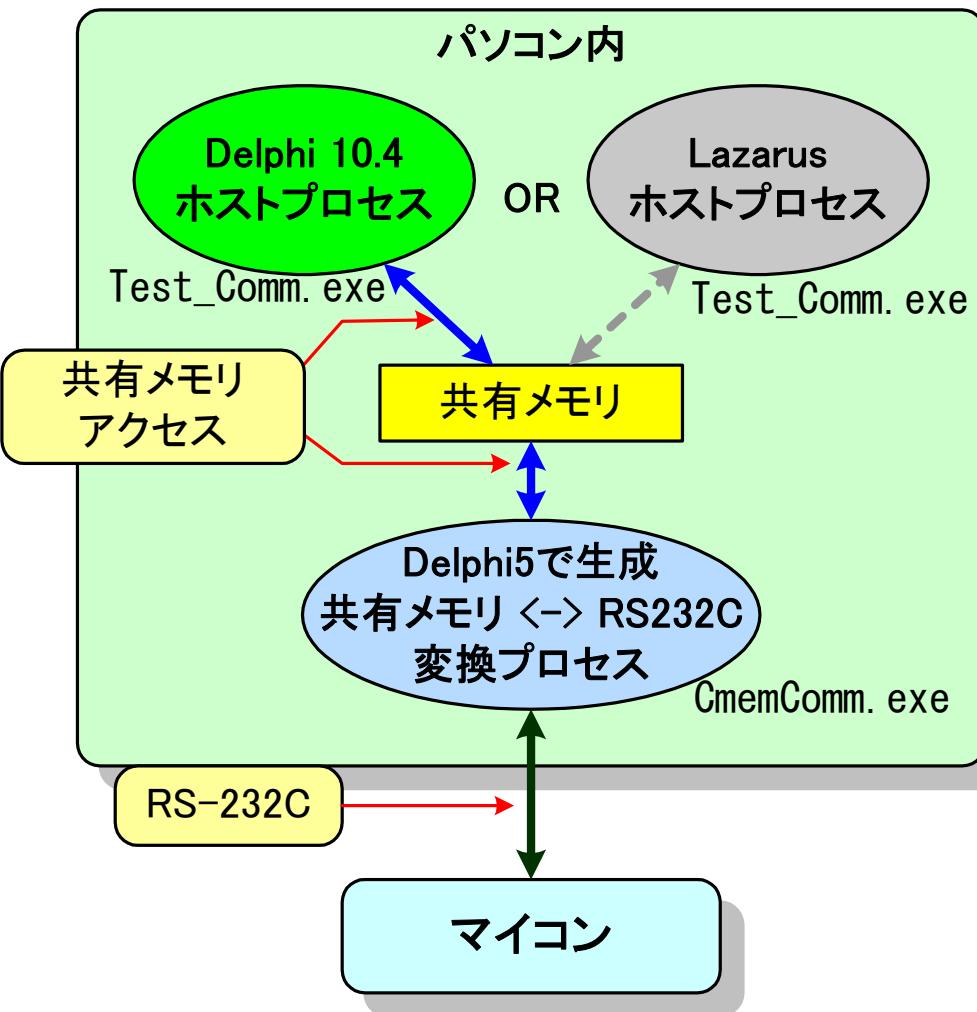
但し、**2つのホストプロセスで 同時に 共有メモリ**は、アクセス出来ません。



前ページの続きですが、ホストプロセスは、Delphi 10.4 か、Lazarus のどちらか片方を 共有メモリに接続する事になります。右の図では Delphi 10.4側の ホストプロセスを接続したイメージで、描いてます。

共有メモリの下の Delphi5で作成した共有メモリ、RS232C 変換プロセスですが、共有メモリ上のデータと RS232Cシリアル通信の 中継動作を行っています。共有メモリの生成は、Delphi5で作成した変換プロセスにて、起動時に生成しています。よって 最初に 変換プロセスを起動する必要があります。そして、ホストプロセスが動作中は、変換プロセスは、メモリ上に常駐しておく必要があります。通常は、フォームを最小化しておけば、いいです。

それと、変換プロセスには、いくつかのデバッグ機能を付けています。順次説明して行きます。



共有メモリ内の データマップ

まず、共有メモリ内で、どのようにデータを割り付けてあるかを 説明します。大きく 3つに 分かれます。

- ① シリアル通信コントロールパラメータ
- ② 送信用 データ転送ブロック
- ③ 受信用 データ転送ブロック

の3つです。 ②と ③は、転送方向は逆ですが構造的には 同じものです。 ②と ③の転送用バッファサイズは、260byteですが、最大 1ブロック 256byteとして扱って下さい。

1ブロックとは、連続して転送する 1本の電文サイズの事です。 それより大きいデータは、いくつかの複数ブロックに分けて転送して下さい。

共有メモリ
先頭アドレス



- ① シリアル通信コントロールパラメータは、
RS232Cオープン時必要となる、ポート番号、
ボーレイト、データ長、パリティ 等です。
- ①、②、③に共通して存在する `hs` というフラグ
が、あります。 これは、ホストプロセスと、変換
プロセス間で、タイミング調停を 行うもので、
ハンドシェークの略です。

共有メモリ内の 詳細 レコード宣言 1

```
TCMEM_SERIAL_PM = record // シリアル通信コントロールパラメータ
  hs: Byte;           // 書き込み完了時=1／読み出し完了時=0
  pad_1: BYTE;        // 予備_1
  dlen: BYTE;         // データ長 7 or 8
  pbit: BYTE;         // パリティビット 0=Non, 1=Odd, 2=Even
                      // STOP bit=1 固定
  bps: Integer;       // 通信速度 b/s
  port: BYTE;         // ComPort番号 : 1 ~ 20
  opcl: BYTE;         // シリアルポート Open=1, Close=0
  dtr: BYTE;          // 0 = OFF, 1 = ON
  rts: BYTE;          // 0 = OFF, 1 = ON
end;
```

共有メモリ内の 詳細 レコード宣言 2

```
TCMEM_BLOCK = record // データ転送ブロック
  hs: Byte; // 書き込み完了時=1／読み出し完了時=0
  pad: Byte; // 予備
  cnt: WORD; // データByte数
  buf: array [0..259] of Byte; // Max 260Byteバッファ
end;

TCMEM_TABLE = record // 共有メモリテーブル
  ctrl: TCMEM_SERIAL_PM; // シリアル通信コントロールパラメータ
  send: TCMEM_BLOCK; // データ送信側 転送ブロック
  recv: TCMEM_BLOCK; // データ受信側 転送ブロック
end;

PCMEM_TABLE = ^TCMEM_TABLE; // 共有メモリのポインタ
var
  Cmem: PCMEM_TABLE; // 共有メモリのポインタ変数
```

Const

```
cmem_name = 'TRANS_BUF'; // 共有メモリ名
```

この 共有メモリ名は、ファイル名みたいな物で、
ホストプロセス、変換プロセスで、同じ名前の 共有メモリ名を 指定します。

今回の場合、変換プロセス側で、最初に 共有メモリを生成します。

使用する API関数： [CreateFileMapping](#) と [MapViewOfFile](#) を 使用します。

ホストプロセス側で使用する API関数：

[OpenFileMapping](#) と [MapViewOfFile](#) を 使用します。

共有メモリ内を 読み書きするには、[PCMEM_TABLE](#)型の [Cmem](#) ポインタを使用します。

例) [Cmem.recv.hs](#) := 1;

```
// 共有メモリ内の recvブロックの ハンドシェークフラグを  
// 書き込み完了通知で 1 に する。
```

終了する時の API関数は [CloseHandle](#) を、使います。

今回も、[Test_Comm.exe](#) の ソースを 公開しますので、
その中の [CSCmodule.pas](#) に 共有メモリアクセスの関数が、入ってます。

ホストプロセスと 変換プロセス間の ハンドシェーク

送信用 データ転送ブロックと、受信用 データ転送ブロックが、独立しているので、各転送ブロックの 転送方向は一方通行です。

送信用データ転送ブロックのデータの流れは
ホストプロセス → 共有メモリ → 変換プロセス
→ RS232C/Sendライン に なります。

受信用 データ転送ブロックのデータの流れは
RS232C/Recvライン → 変換プロセス → 共有
メモリ → ホストプロセス に なります。

で、ハンドシェークですが、データの送り元が、
 $hs = 0$ である事を確認して、共有メモリにデータを書き込みます。 書き込み終わった時点で
 $hs = 1$ に します。

データの受け側が、 $hs = 1$ である事を 確認して
データを読み出します。 読み出し終わったら
 $hs = 0$ に します。 この動作を繰り返します。

例えば、書き込み時に $hs = 1$ の場合は、まだ
受け側が、前のデータを 読み出して無い事にな
るので、 $hs = 0$ の 待ち状態が、一時的に 発生し
ます。相手がダウンした場合は、 hs の条件待ち
で、無限ループになる可能性もあります。

本来であれば、待ちループの時間監視や、エラー処
理のルールを決めておかなければなりませんが、今回
は、そこまでシビアに作り込んで いません。

という事で、今回の プログラムは、ベータ版という事
にしておきます。

今回、動作確認に使用したプログラムの名前ですが

ホストプロセス側: [Test_Comm.exe](#)

変換プロセス側: [CmemComm.exe](#)

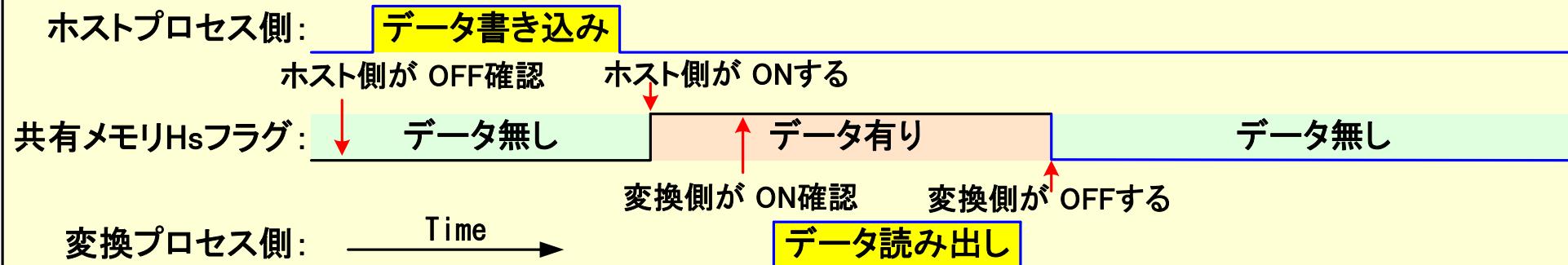
です。最初は、右上の WindowsXP の入った いつもの
ノートPC上で Delphi5 を使って、開発を行いました。

注意: ComPort の ComPort 番号、ボーレイト、パリティ、データ長は、ポートのオープン前に 設定して下さい。オープン後は 値を 変更しないで下さい。

DTR信号、RTS信号は オープン後でも、変更可能です。

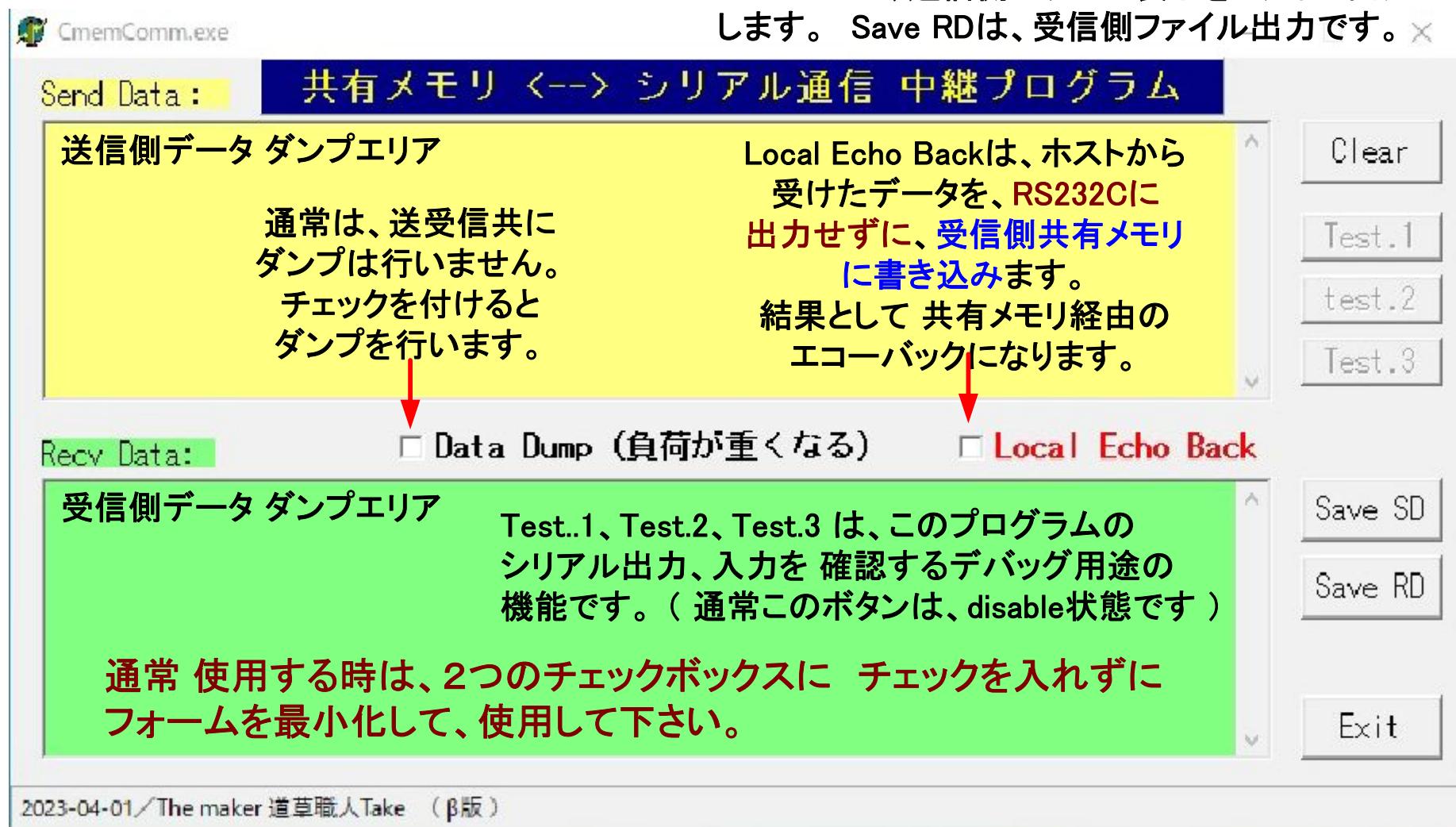


データ書き込み、読み出し Hs 信号の 変更タイミング（ホストプロセスから 変換プロセスへ転送する場合）



変換側 CmemComm.exe の フォーム画面

Clearは、ダンプ表示のメモ帳を両方消します。
Save SD は、送信側のダンプ表示をファイル出力します。 Save RDは、受信側ファイル出力です。 ×



ホスト側 Test_Comm.exe の フォーム画面

RS232Cのパラメータは、**ポート番号**と**ボーレイト**の2つが、設定出来ます。その他
のパラメータは
語長: 8bit
パリティ: 無し
DTR: ON
RTS: ON
の 固定です。
[Open] ボタンで
RS232Cを オープンします。
灰色の丸が緑に
変わります。
[Close]ボタンで
RS232Cを クローズします。丸が
灰色に戻ります。

Loop Test内の **[Start]**ボタンクリックで、**行番号**と
数字、英字大文字、英字小文字の1行を 100回
送信します。シリアルループ状態であれば、下の
緑のメモ帳にも、同じ文字列が表示されます。



新規Projectに CSCmoduleを 入れるには

CSCmoduleとは、共有メモリ経由で、RS232Cをアクセスする関数群を クラスにした物です。
メインフォーム側では、**CSCmd. メンバー関数；** の記述で呼び出します。 下記に例を示します。

```
// シリアル通信オープン  
CSCmd. rsopen( pn, bps );  
// シリアル通信 文字列送信  
CSCmd. send_string( tx );  
// シリアル通信 文字列受信  
txt := CSCmd. recv_string;  
// シリアル通信クローズ  
CSCmd. rsclose;
```

で、このクラスを使うには、CSCmoduleを 新規プロジェクトに 追加する必要があります。

まず、新規プロジェクトのフォルダに、ファイルを 2本 コピーします。 **Delphi 10.4**の プロジェクトの場合は **CSCmodule. pas** と **CSCmodule. dfm** の2本です。

Lazarusの 場合は
CSCmodule. pas と **CSCmodule. lfm** の2本です。

CSCmdの 関数を使うには、コピーした2本のファイルを、IDEの プロジェクトに認識させる作業が 必要になります。 それと メインの ソースファイルの **implementationuses** 部の下に

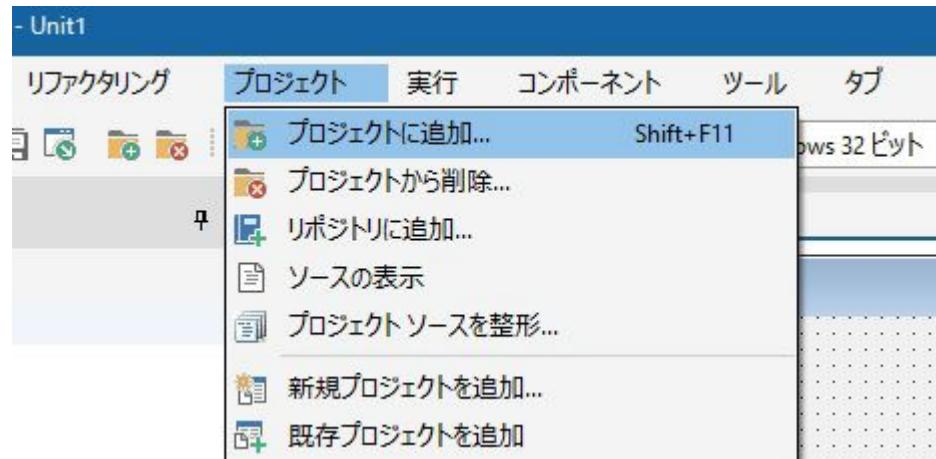
uses
CSCmodule; を、記述する必要があります。
それと、**CSCmodule. pas** の **implementationuses** 部の下に

uses
メインフォームの ユニット名； を、記述する必要があります。

次ページから、画像を使って説明します。

Delphiで 新規Projectに CSCmoduleを 入れる手順

- ① 新規プロジェクトのフォルダに、ファイルを 2本 コピーします。 コピーするファイルは、 **CSCmodule.pas** と **CSCmodule.dfm** の2本です。
 - ② 次に **Delphi**のメインメニューにて、プロジェクト -> プロジェクトに追加を 選択します。



- ③ CSCmodule.pasを 選択し開くをクリックします。
(CSCmodule.dfmは 一緒に付いてきます。)

名前	更新日時
_history	2023/03/30 22:04
Win32	2023/03/30 22:04
CSCmodule.pas	2023/03/26 18:13
Unit1.pas	2023/03/30 22:04

- #### ④ CSCmodule.pasの ソースが 表示されます。

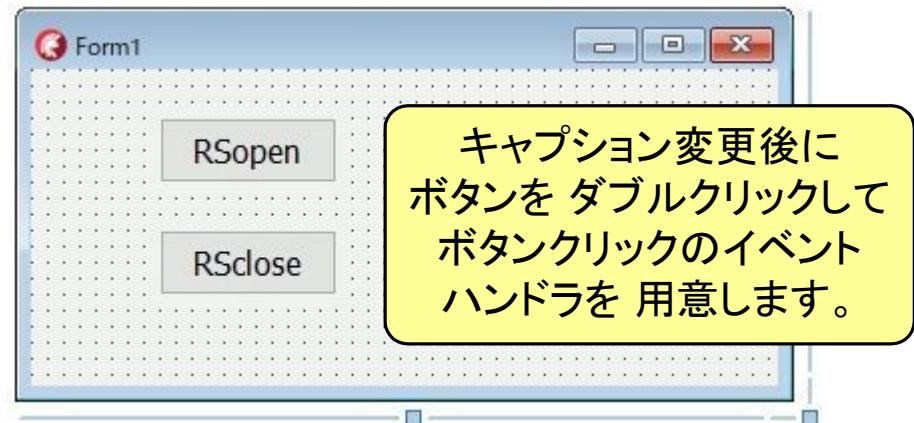
```
/* *****  
/* ** 共有メモリ経由のシリアル通信ノサブルーチン **  
/* ** -----  
/* ** シリアル通信：デフォルト設定  
/* ** -----  
/* ** 通信ポート： COM1 ( 設定範囲：1~20 )  
/* ** ポーレイト： 9600 ( 設定範囲：110, 300, 600,  
/* **
```

- ④ Unit1のコード表示に切り替えて、**[\$R *.dfm]** の下に **uses** 改行 **CSCmodule;** を入力します。

```
unit Unit1;
interface
uses
  Winapi.Windows, Winapi.Messages, System.SysUtils,
  Vcl.Controls, Vcl.Forms, Vcl.Dialogs;
type
  TForm1 = class(TForm)
  private
    { Private 宣言 }
  public
    { Public 宣言 }
  end;

  var
    Form1: TForm1;
implementation
{$R *.dfm}
uses CSCmodule; // This line is highlighted with a red box and a callout pointing to it.
```

- ⑤ Unit1のフォームに、ボタンを2個貼り付け、キャプションを、RSopen と RSclose に します。



- ⑥ 今回の例では、CSCmoduleの RS232Cの オープンと クローズの 関数呼び出しを 入れてみました。

```
uses
  CSCmodule;

  // RSopen
  procedure TForm1.Button1Click(Sender: TObject);
begin
  CSCmd.rsopen( 1, 38400 ); // 引数 Port番号,
end;

  // RSclose
  procedure TForm1.Button2Click(Sender: TObject);
begin
  CSCmd.rsclose;
end;
```

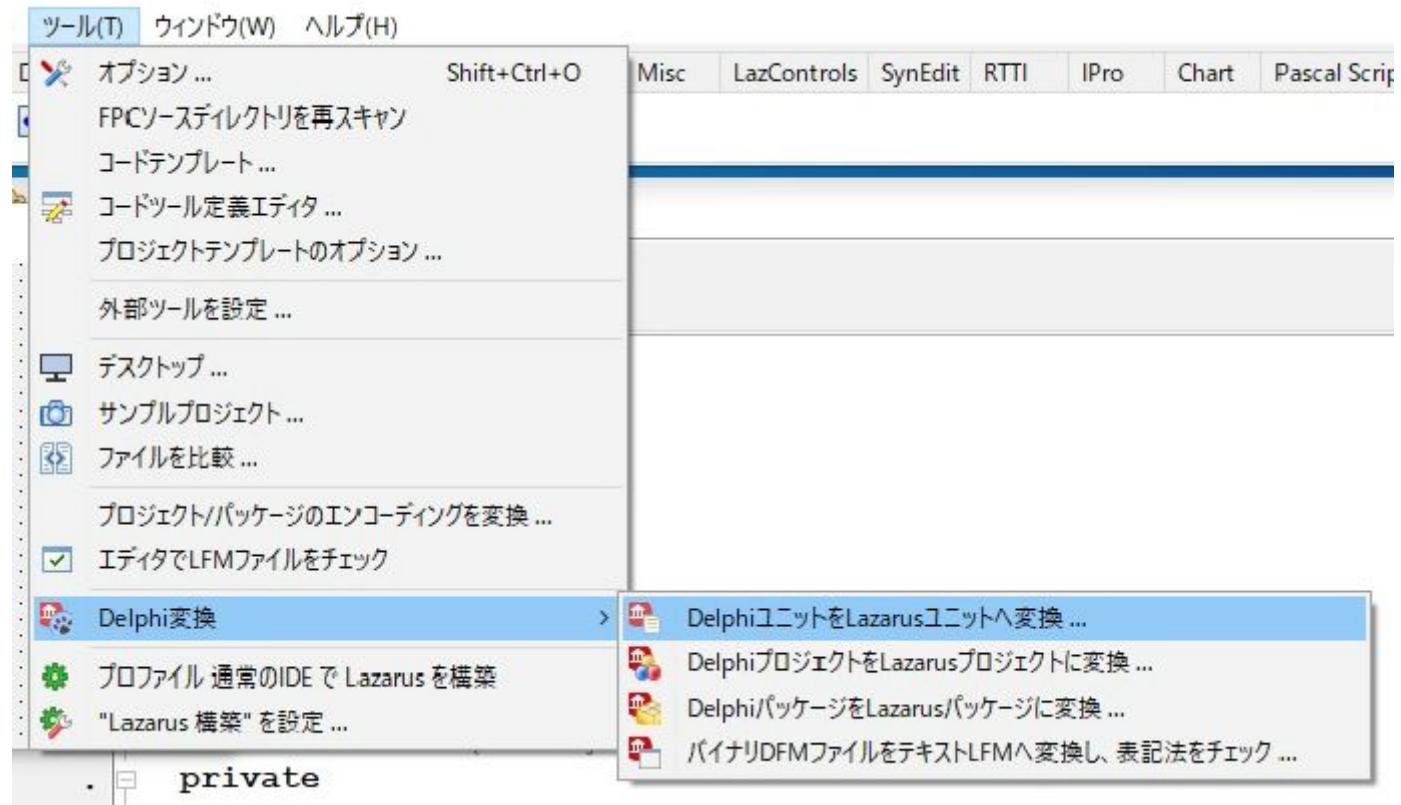
これで、Openと Closeの機能は、使えます。

⑦ これで、Delphi 10.4 の 新規プロジェクトに CSCmodule の 追加は出来ました。

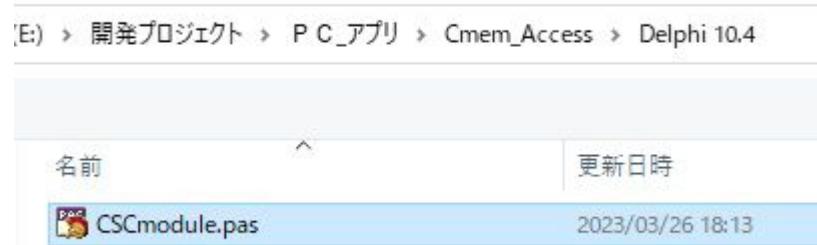
次は、Lazarus ですが、モジュールの追加は 結果 からいうと、うまく出来ませんでした。

① ラザロの 新規プロジェクトに CSCmodule の 追加

メインメニューのプロジェクトに プロジェクトに追加は、無いので ツール の Delphi変換の Delphi ユニットを Lazarus ユニットへ 変換 を 使用する事になります。



- ② ファイルを開くダイアログにて、CSCmodule.pasを開きます。



- ③ CSCmodule.pas の ソースが、表示されます。
うまく取り込めたかな。 と、思ったら
違ってました。

```
unit1 CSCmodule
1 //*****
2 //** 共有メモリ 経由のシリアル通信／サブ
3 //** -----
4 //** シリアル通信: デフォルト 設定
5 //** -----
6 //** 通信ポート: COM1 ( 設定範囲: 1~1
7 //** ポーレイト: 9600 ( 設定範囲: 110,
```

- ④ 2つのソースに uses節を 追加してビルドしたら
以下のようなエラーが、出ました。

```
var
  Form1: TForm1;
implementation
{$R *.lfm}
uses
  CSCmodule;
end
```

プロジェクトをコンパイル対象: C:\Users\Take\AppData\Local\Temp\project1.exe
unit1.pas(25,3) Fatal: Can't find unit CSCmodule used by Unit1

ソースエディタ上に、ソースファイルは、取り込めたものの、CSCmoduleは、プロジェクト内の ソースとして IDEが、認識してないようです。ここから先、全然進む事が出来ませんでした。プログラム的に、何とも、中途半端な取り込み機能ですよね。

その他、Delphi、Lazarusを 扱って分かった事

以前、Lazarusの 64bit版を、インストールして、
Integerのサイズを見たら 4byteだったので、生成される
アプリは 32bitと判断します。と、書いてましたが
Windows 10 32bitの ノートPCで 実行したら この
プログラムは、実行できません。
と、出たので 64bitの アプリの ようです。

Integerのサイズ 4byteは、過去の資産の データの
互換性を取る処置なのかもしれません。

という事で、Lazarus 64bit版で 生成されるアプリは
64bitだったという事です。以前 間違った事を書い
てしまい申し訳ありませんでした。

もうひとつ、生成した アプリの ファイル
サイズに かなり差が、ある事にも 驚きました。

今回、作成したテストプログラム Test_Comm.exe
のファイルサイズですが、

Delphi 5 で生成した Test_Comm.exe は
409,088 byte でした。

Delphi 10.4 で生成した Test_Comm.exe は
2,555,392 byte でした。

Lazarus で生成した Test_Comm.exe は
20,525,824 byte でした。

何で、こんなに差が あるのか。?

Delphi 5 の実行モジュールが 小さいのは、昔の
Windows環境に合わせて作られているからと、思いま
す。今の、Windows 10 は 昔の Windowsに比べ
1 Gbyteを 超える肥大化したサイズですし、Delphi
10.4 の 2,555,392 byte は 仕方ないかな。とも
思います。が、Lazarus の 20,525,824 byte は、
何なのでしょうか。? 最初 Linux環境で開発されて
いる事が、影響しているのでしょうか。?